

BREL nederland b.v.

Manuel Brel Radio Moteur tubulaire

Tapez MLE

Lisez le manuel avant de commencer l'installation. Si ces instructions ne sont pas suivies, Cela peut entraîner des défauts et des blessures dans lesquels la garantie ne peut être réclamée.

Attention:

Les enfants ne peuvent pas reconnaître les dangers du matériel électrique et ne peuvent donc pas travailler avec. Il est important de suivre ces instructions pour votre propre sécurité.

1. Ne faites pas fonctionner le moteur dans un environnement humide.
2. Le moteur doit être installé correctement.
3. Gardez l'antenne en bon état et ne la raccourcissez pas. L'antenne ne doit pas entrer en contact avec d'autres parties métalliques sinon cela réduira l'effet.
4. Le moteur doit être protégé des influences directes de l'humidité.



Fonctions de Émetteur



Changer la batterie



Fonctionne avec tous les émetteurs BREL:



Données techniques du moteur

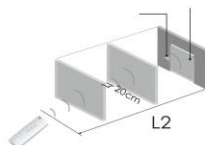
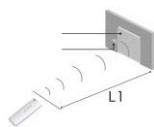
	MLE15-0.3	MLE16-0.3	MLE25-1.1	MLE28-2	MLE35-3	MLE35-10
• Tension du moteur:	DC 8V	DC 8V	DC 8V	DC 12V	DC 12V	DC 12V
• Tension de charge :	DC 5V	DC 5V	DC 5V	DC 5V	DC 12.6V	DC 12.6V
• Chargeur d'ampères maximum:	2 A	2 A	2 A	2 A	2 A	2 A
• Énergie:	5 W	3.6 W	8 W	15 W	26 W	26 W
• Couple:	0.3 Nm	0.3 Nm	1.1 Nm	2 Nm	3 Nm	10 Nm
• Rapidité:	30 rpm	50 rpm	28 rpm	28 rpm	28 rpm	9 rpm
• Intensité de courant:	0.6 A	0.78 A	0.94 A	1.25 A	2.20 A	2.20 A
• Humidité et poussière:	IP44	IP44	IP44	IP44	IP44	IP44
• La capacité de stockage est jusqu'à 20 canaux						
• Température de fonctionnement du moteur:						
○ Usage intensif:	-10°C tot +40°C					
○ Utilisation normale:	-20°C tot +70°C					



Atteindre

L1 = 100 metre

L2 = 25 metre



**Le chargeur pour la MLE15 et MLE25-0,7 c'est le DC-220.
Pour des autres moteur le DC-212 (12V).**

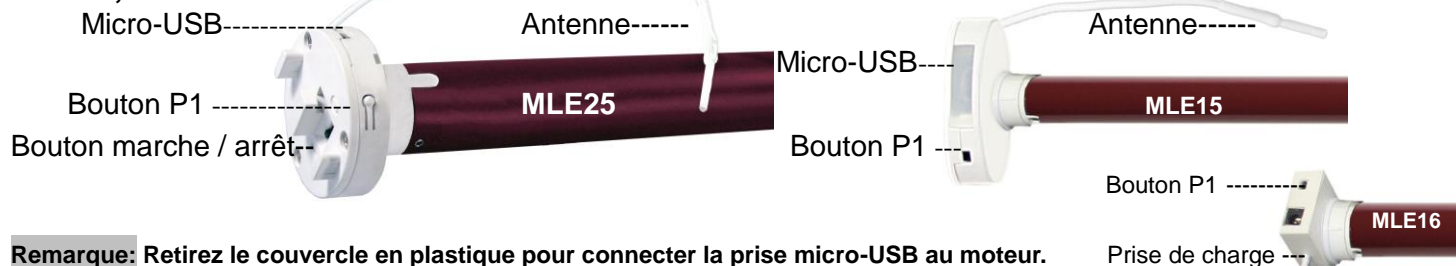
Jusqu'à ce que le led du chargeur passe du rouge au bleu(DC-212), la batterie est chargée.

Pas fonctionner le moteur pendant charger.

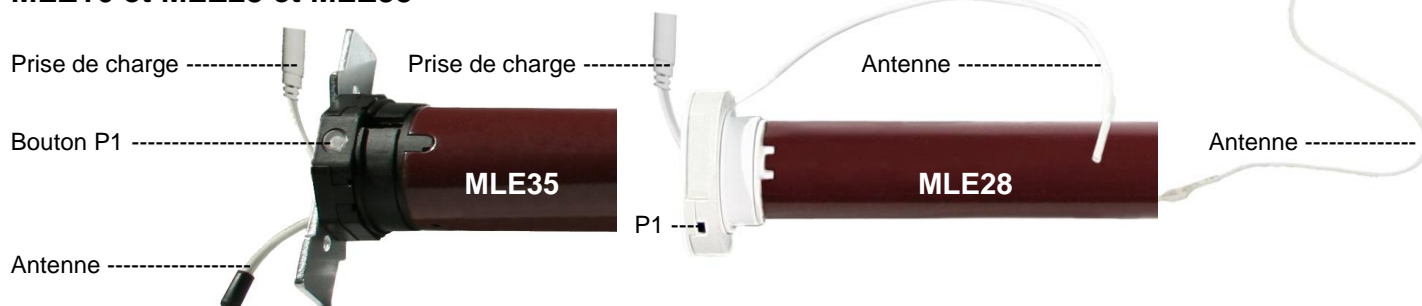


Fonctions

MLE15, MLE25






Remarque: Retirez le couvercle en plastique pour connecter la prise micro-USB au moteur.
MLE16 et MLE28 et MLE35



Installer le moteur

Attachez la couronne et la roue au moteur et placez le clip sur l'arbre du moteur de sorte que la roue est fixé au moteur.

Installez le moteur avec le support du moteur sur le produit et assurez-vous qu'il est bien fixé.   $T < 10S$ 

Placez le moteur dans le tube du rouleau / volet.

(Ces assemblages sont généralement déjà effectués en usine) Pendant la programmation du moteur; ce qui suit doit être fait dans les 10 secondes. Après 10 sec. le moteur quittera le mode de programmation.

CONTROLE D'URGENCE: Si un émetteur a été couplé et que les positions finales ont été déterminées dans le moteur, vous pouvez utiliser la touche P1 comme clé de contrôle.

REMARQUE:



Le MLE15 et le MLE 16 n'émettent aucun bip

Étape 1 Pré-enregistrement du point de commande radio

Appuyez sur P1 jusqu'à 1x  2x P2

1x 



Poussez 3 sec sur le P1 touche vers le moteur monte.

Poussez 2x sur le P2 touche. A chaque pousse sur le touche le moteur monte et bips.

Poussez sur le touche HAUT. Le moteur monte.

Avec l'action ci-dessus, vous allez supprimer tous les canaux en mémoire et le réglage final.

Étape 2 Changée la direction

Variante A Si la direction est correcte, passez l'étape 2 et passez à l'étape 3.

Appuyez sur P1 jusqu'à 1x $\uparrow\downarrow$



Maintenez le bouton P1 enfoncé jusqu'à ce que le moteur se déplace 2x momentanément (et émet un bip).

2x P2



Appuyez 2x sur le bouton P2. Chaque fois que vous appuyez sur le bouton, il bouge momentanément. (et bips)

1x ∇



Appuyez sur le bouton. Le moteur bouge. (À la fin, vous entendrez 6 bips).

1x \blacktriangle



Appuyez sur le Bouton vers le Haut.

\uparrow



Le produit va maintenant monter. La lecture du premier émetteur a été complétée. Vous pouvez maintenant continuer à définir les limites finales.

Variante B

Appuyez sur P1 jusqu'à 3x $\uparrow\downarrow$



Poussez le P1 touche jusqu'à ce que le moteur a été déplacé 3 fois.

La direction est changée

Étape 3 Définition des limites finales

Si aucune position limite n'est définie, le moteur se déplace uniquement dans le réglage de l'impulsion.

1x P2



Poussez sur le P2 touche. Le moteur monte et bips

1x \blacktriangle



Poussez sur la touche HAUT. Le moteur monte et bips

1x P2



Poussez sur le P2 touche. Le moteur bips.

Le store monte.

1x \blacktriangle



Monte le store en position haut souhaitée.

ARRÊTER $\uparrow\downarrow$



Poussez 5x sur STOP. Le moteur bips



Le store monte.

1x ∇



Monte le store en position bas souhaitée.. onderste positie.

ARRÊTER $\uparrow\downarrow$



Poussez 5x sur STOP. Le moteur bips.



Le store monte. Les fins sont enregistrées.

Étape 4 Position favorite

Si enregistrées la position favorite le store monte vers ce position quand poussez le STOP 3s.

1x P2



Poussez 1x sur le P2 touche.

2x STOP



Poussez 2x sur STOP.

$\uparrow\downarrow$



Le store monte.

Monte le store vers la position favorite.

Pour supprimer la position favorite, répétez cette procédure a la position favorite.

Paramètres additionnels

Option A Effaçant des fins

La suppression de la position limite peut être effectuée de deux manières:

1. **À l'étape 1, la configuration du premier canal sera également supprimée.**
2. **1x P2**



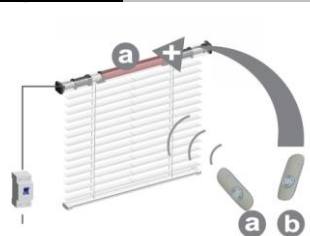
Chaque fois que vous appuyez sur une touche, vous entendez un bip. Les positions limites sont maintenant supprimées de la mémoire. Vous pouvez maintenant relire la position limite.

Appuyez sur le bouton P2 1x.
(Le moteur émet un bip 1x).

Appuyez sur le bouton.
(Le moteur émet un bip 1x).

Appuyez sur le bouton P2 1x.
(Le moteur émet un bip 4x).

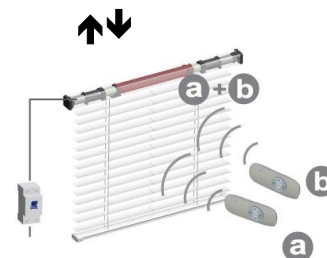
Option B Plus émetteur (Maximum 20 émetteurs per récepteur)



2x P2



1x P2



Aller au canal / émetteur existant **a**.

Poussez 2x sur le
P2 touche émetteur **a**

Poussez 1x sur le
P2 touche émetteur **b**
(ou autre canal).

Émetteur **a** et **b** sont
enregistrés.

Pour éliminer une émetteur répétez cette procédure.

Option C Supprimer tous les canaux

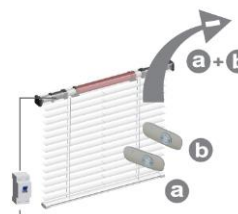
1x P2



1x STOP



1x P2



Poussez 1x sur le P2 touche.
(Le moteur émet un bip 1x).

Poussez 1x sur le STOP.
(Le moteur émet un bip 1x).

Poussez 1x sur le P2 touche.
(Le moteur émet un bip 5x).

Toutes émetteurs sont éliminée.

Pour tout réinitialiser, appuyez sur P1 jusqu'à ce que le moteur se soit déplacé 3 fois.

Option D Le réglage de la commande d'impulsion

1x P2



1x ▲



1x ▼



OK

Poussez 1x sur le P2 touche.
(Le moteur émet un bip 1x).

Poussez 1 x HAUT.
(Le moteur émet un bip 1x).

Poussez 1x BAS.
(Le moteur émet 2 bips).

Pour éliminé cette réglage répétez cette procédure.

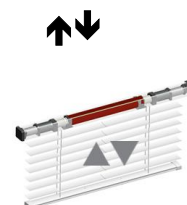
Option E Associer une nouvelle télécommande tout en maintenant les limites finales.

Seulement possible si la limite de fin est définie.

Appuyez sur P1 jusqu'à 1x ▲▼



▲▼ simultanément

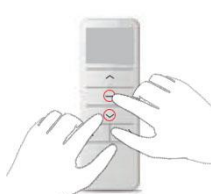


Appuyez sur P1 et maintenez, jusqu'à ce que le moteur se déplace de haut en bas.
(et des potes).

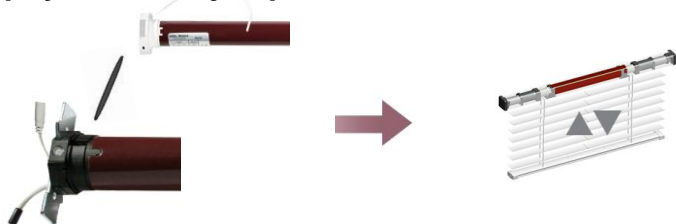
Appuyez simultanément sur les boutons haut
et bas jusqu'à ce que le moteur monte et descende (et bips 2x).

Optie F Contrôle de vitesse**- Augmenter la vitesse du moteur.****▲ + STOP en même temps ↑↓****OK**

Poussez et arrêtez simultanément jusqu'à ce que le moteur bouge.

- Réduire la vitesse du moteur.**▼ + STOP en même temps ↑↓****OK**

Appuyez et arrêtez simultanément jusqu'à ce que le moteur se déplace.

*Si le moteur ne bouge pas, il est déjà à la vitesse la plus élevée ou la plus basse.**Il y a 3 vitesses différentes; À savoir:***24 tours par minute → 1x↑↓ - 28 tours par minute → 2x↑↓ - 32 tours par minute → 3x↑↓.****Option G** Réinitialiser tout**Appuyez sur P1 jusqu'à 4x ↑↓**

Appuyez sur P1 et maintenez, jusqu'à ce que le moteur se déplace de haut en bas 4x.

Option H Ajuster la position supérieure**1x ▲**

Allez à la position supérieure. déjà réglée.

**▲ ▼ simultanément**

Appuyez simultanément sur le bouton haut et bas jusqu'à ce que le moteur se déplace. (Le moteur émet un bip 4x).

**↑↓**

Le moteur se déplace de haut en bas. Aller à la nouvelle position supérieure.

ARRÊTER ↑↓

Maintenez le bouton d'arrêt jusqu'à ce que le moteur bouge momentanément. (Le moteur émet un bip 1x).

OK**Ajuster la position du bas****1x ▼**

Allez à la position inférieure déjà réglée.

**▲ ▼ simultanément**

Appuyez simultanément sur le bouton haut et bas jusqu'à ce que le moteur se déplace.

**↑↓**

Le moteur se déplace de haut en bas. Aller à la nouvelle position supérieure.

ARRÊTER ↑↓

Maintenez le bouton d'arrêt jusqu'à ce que le moteur bouge momentanément.

OK**Option I** Éteindre le récepteur**Appuyez sur P1 jusqu'à 2^ex ↑↓**

Maintenez la touche P1 enfoncée jusqu'à ce que le moteur se déplace de haut en bas la deuxième fois.

Le récepteur est désactivé**1x P1**

Appuyez sur la touche P1 1x pour réactiver le récepteur.